

Übungen zur Geometrie

Prof. Dr. C. Löh

Blatt 6 vom 20. Mai 2016

Aufgabe 1 (Orthogonalität). Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein euklidischer Vektorraum. Welche der folgenden Aussagen sind wahr? Begründen Sie Ihre Antwort!

1. Sind $x, y, z \in V$ mit $x \perp y$ und $y \perp z$, so folgt $x \perp z$.
2. Sind $x, y, z \in V$ mit $x \perp (y + z)$, so folgt $x \perp y$ und $x \perp z$.

Aufgabe 2 (Normen ohne Skalarprodukt). Sei $n \in \mathbb{N}_{\geq 2}$. Zeigen Sie, dass die Normen $\|\cdot\|_1$ und $\|\cdot\|_\infty$ auf \mathbb{R}^n *nicht* von einem Skalarprodukt induziert sind.

Aufgabe 3 (Isometriegruppe des Quadrats). Wir betrachten die folgenden Teilmengen von \mathbb{R}^2

$$\begin{aligned} Q &:= \{(1, 1), (1, -1), (-1, 1), (-1, -1)\} \\ Q^\square &:= ([-1, 1] \times \{-1, 1\}) \cup (\{-1, 1\} \times [-1, 1]) \\ Q^\blacksquare &:= [-1, 1] \times [-1, 1] \end{aligned}$$

und den Graphen

$$X^\square := (V^\square, E^\square) := (\{1, 2, 3, 4\}, \{\{1, 2\}, \{2, 3\}, \{3, 4\}, \{4, 1\}\}).$$

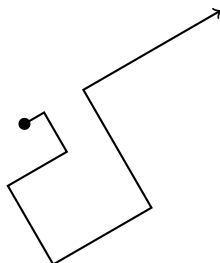


Wir versehen Q , Q^\square und Q^\blacksquare jeweils mit der von der euklidischen Metrik d_2 induzierten Metrik; wir versehen V^\square mit der von X^\square induzierten Metrik d . Bearbeiten Sie zwei der folgenden vier Aufgaben:

1. Zeigen Sie: Ist $f \in \text{Isom}(Q, d_2)$, so bildet f diagonal gegenüberliegende Punkte auf diagonal gegenüberliegende Punkte ab (Extremalprinzip!). Folgern Sie, dass $\text{Isom}(Q, d_2)$ zu $\text{Isom}(V^\square, d)$ isomorph ist.
2. Zeigen Sie: Die Inklusion $Q \rightarrow Q^\square$ induziert einen Gruppenisomorphismus $\text{Isom}(Q^\square, d_2) \rightarrow \text{Isom}(Q, d_2)$.
3. Zeigen Sie: Die Inklusion $Q^\square \rightarrow Q^\blacksquare$ induziert einen Gruppenisomorphismus $\text{Isom}(Q^\blacksquare, d_2) \rightarrow \text{Isom}(Q^\square, d_2)$.
4. Bestimmen Sie die Isometriegruppe von (Q^\square, d_2) ; d.h. geben Sie die Verknüpfungstabelle oder eine algebraische Beschreibung von $\text{Isom}(Q^\square, d_2)$ an.

Bitte wenden

Aufgabe 4 (Perpendikulus). Der Roboter Perpendikulus lebt in der euklidischen Ebene (\mathbb{R}^2, d_2) ; aufgrund seines ausgeprägten Orthogonalitätsbewusstseins bewegt er sich auf Perpendikulus-Routen fort:



Eine *Perpendikulus-Route* aus $n \in \mathbb{N}$ Segmenten ist eine Folge (s_1, \dots, s_n) von n geraden Segmenten (d.h. euklidischen Geodäten) in (\mathbb{R}^2, d_2) mit folgenden Eigenschaften: Ist $j \in \{1, \dots, n\}$, so hat s_j die Länge j , das Segment s_j endet am Anfang von s_{j+1} und s_{j+1} ist orthogonal zu s_j ; dabei verstehen wir s_{n+1} als s_1 . Wir nennen $n \in \mathbb{N}$ eine *Perpendikulus-Zahl*, wenn es eine Perpendikulus-Route mit n Segmenten gibt.

1. Zeigen Sie, dass 8 eine Perpendikulus-Zahl ist.
2. Zeigen Sie, dass jedes Vielfache von 8 eine Perpendikulus-Zahl ist.
3. Warum sind 7, 10 und 12 *keine* Perpendikulus-Zahlen?
4. Zeigen Sie, dass jede Perpendikulus-Zahl durch 8 teilbar ist.

Hinweis. Wählen Sie ein geeignetes Koordinatensystem. Überlegen Sie sich dann, wie Sie den Kern des Problems durch zwei Gleichungen beschreiben können.

Bonusaufgabe (Fixpunkte auf Bäumen). Sei $T = (V, E)$ ein *Baum*, d.h. ein nicht-leerer zusammenhängender Graph, der keine Kreise enthält. Sei G eine endliche Untergruppe der Automorphismengruppe des Graphen T . Zeigen Sie: Dann gibt es

- einen Knoten $v \in V$ mit: für alle $f \in G$ ist $f(v) = v$
- oder eine Kante $\{v, w\} \in E$ mit: für alle $f \in G$ ist $\{f(v), f(w)\} = \{v, w\}$.

Hinweis. Extremalprinzip! Betrachten Sie einen Knoten v , für den die Menge $\{f(v) \mid f \in G\}$ minimalen Durchmesser besitzt ...